

iRobotCAM

INTELLIGENT COMPUTER AIDED MANUFACTURING FOR ROBOTICS



目录

1 企业介绍 03

- 概述
- 团队
- 发展

2 产品介绍 05

- 产品架构
- 产品优势
- 产品功能

3 客户案例 10

- 广州数控应用
- 国企客户应用
- 天煌实业应用



01 企业介绍

COMPANY INTRODUCTION

概述

南京越擎信息科技有限公司成立于2020年4月，位于六朝古都金陵(江苏省南京市),专业从事工业机器人数字制造工业软件研发，公司产品iRobotCAM致力于打造开放的机器人数字化加工平台，是集产线机电概念设计以及机器人加工编程仿真，虚拟调试等一体的数字化解决方案。

根据工业机器人行业的应用特点，iRobotCAM保持积极开放的合作理念，与东南大学等院校开展产学研合作，基于国产工业软件平台中望3D, 构建了机电设计与产线设计方案，机器人焊接、机器人喷涂等解决方案，不断的提升工业机器人的应用价值。

团队

公司研发团队与东南大学自动化学院智能机器人与智能控制研究所团队周波教授团队合作开展机器人离线编程与仿真软件算法的探索与技术落地。公司拥有一批具有多年CAX工业软件研发的工程师与多年海外工业软件产品市场拓展的管理与销售团队。东南大学自动化学院在智能机器人与智能控制领域有很强的技术积累和并在机器人离线编程与仿真领域取得了丰硕成果。

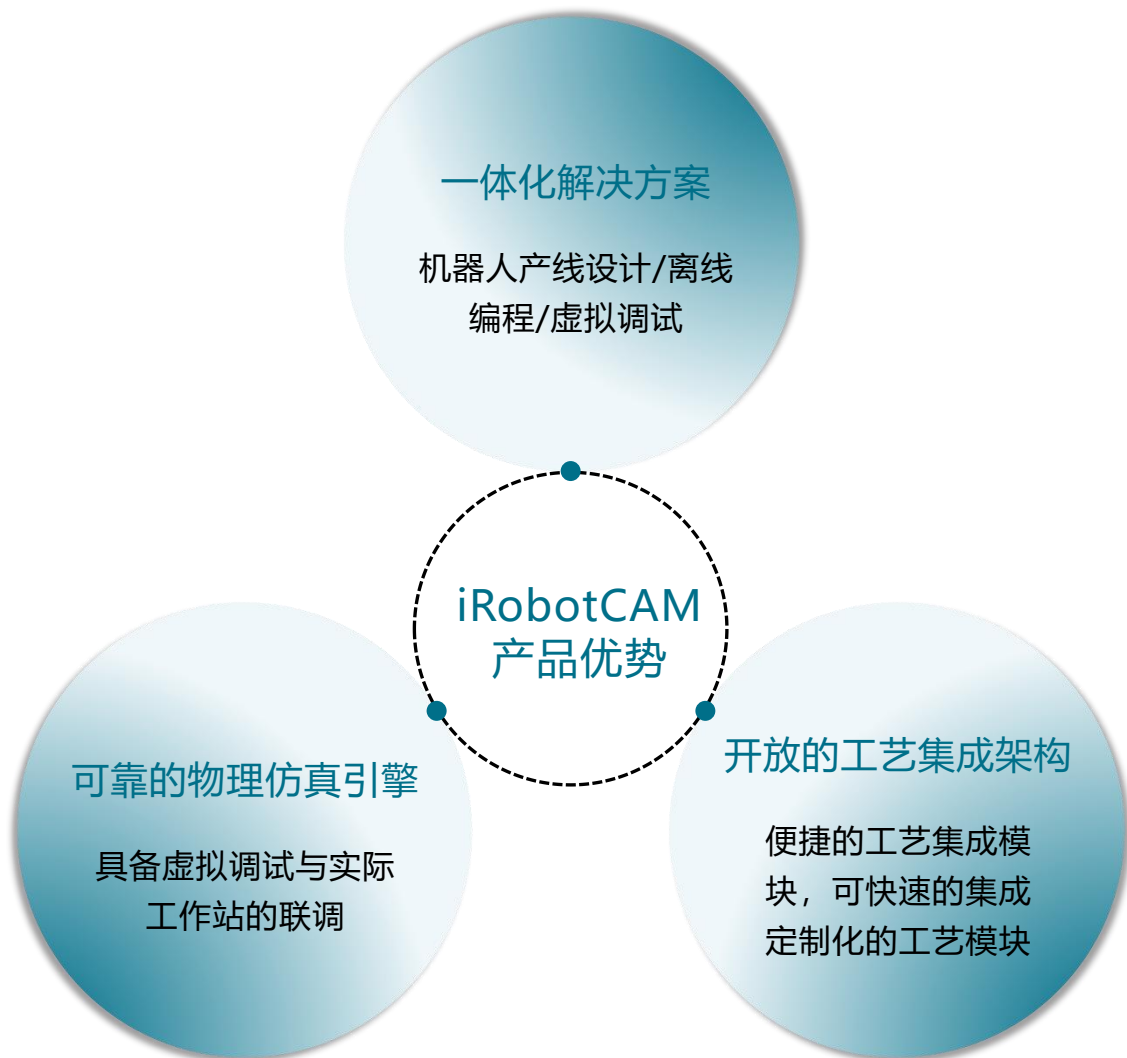
发展

- 2020 南京越擎信息科技有限公司成立，与东南大学周波课题组联合开iRobotCAM核心算法。
- 2021 iRobotCAM 内部预览版本研发完成，越擎科技与中望软件达成战略合作。
- 2022 越擎科技与广州数控达成战略合作，iRobotCAM加强机电设计与产线设计软件模块的研发。
- 2023 越擎科技4月份正式发布iRobotCAM V1.0，作为机器人数字化加工平台，提升机器人的应用效率。

02 产品介绍

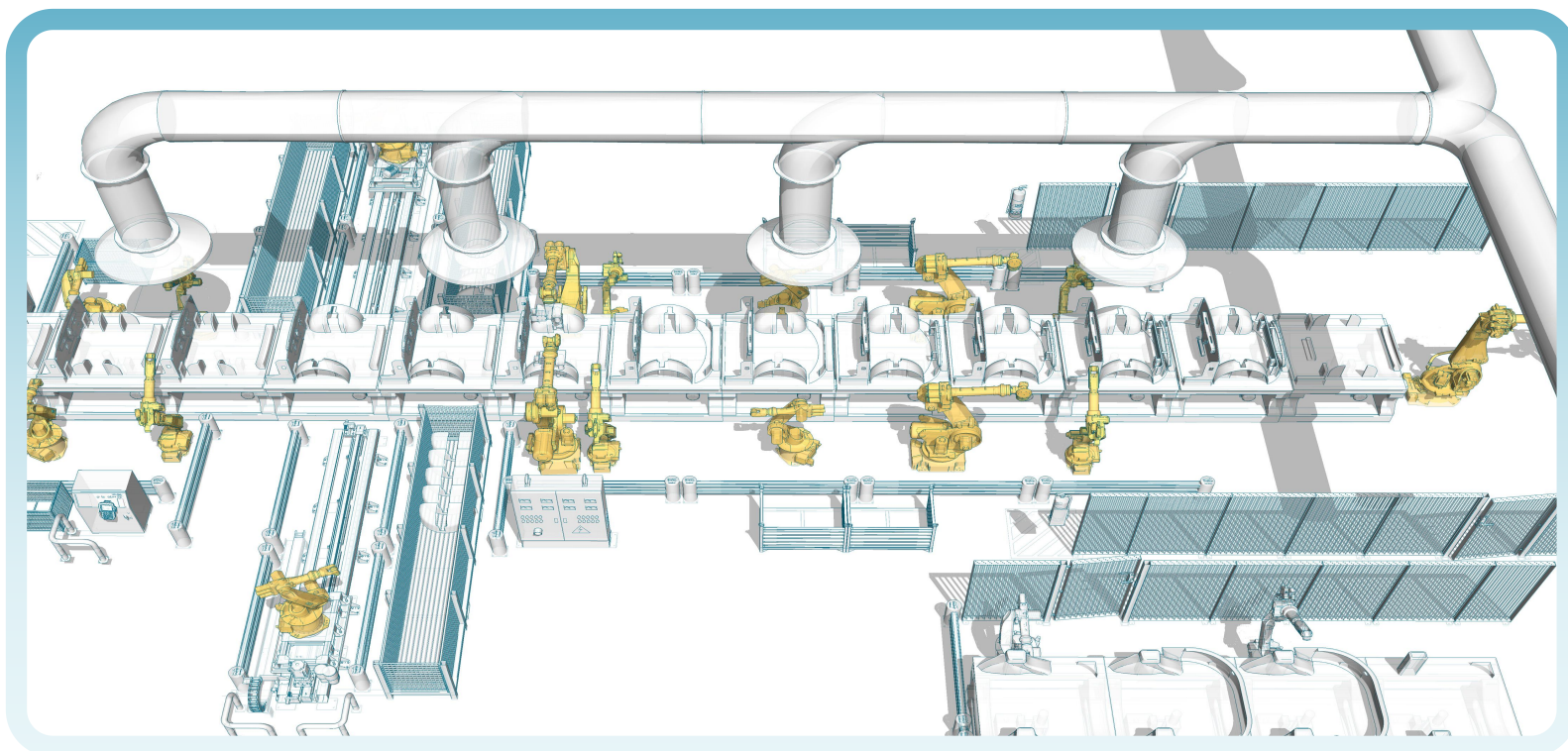
PRODUCT INTRODUCTION

iRobotCAM 产品架构



iRobotCAM 产品功能

- 机器人产线设计 利用参数化设计软件，满足单机器人工作站设计和机器人产线设计。



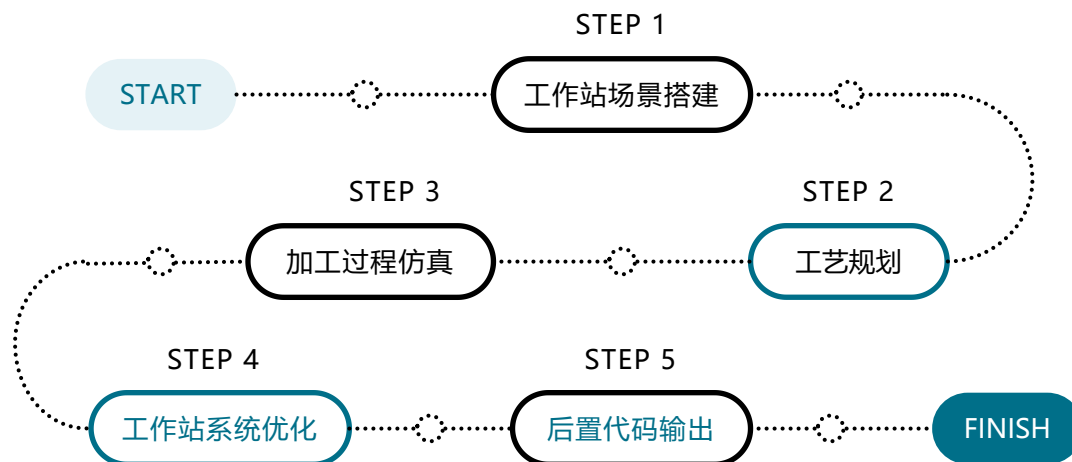
■ 机器人离线编程

编程流程：

机器人模型导入-->工艺规划
-->加工过程仿真-->工作站
系统优化-->后置代码输出

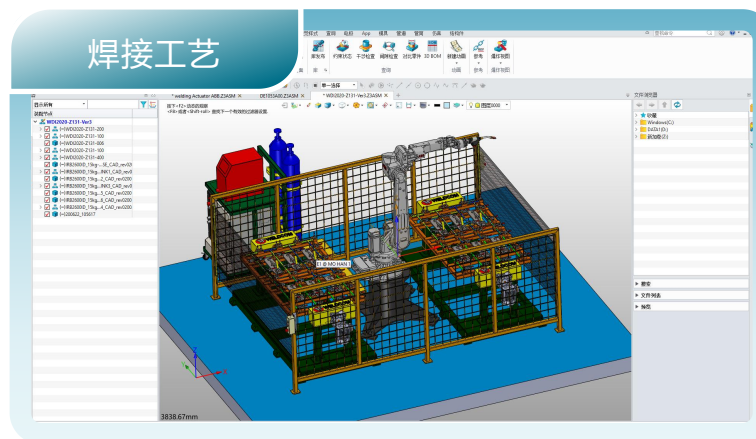
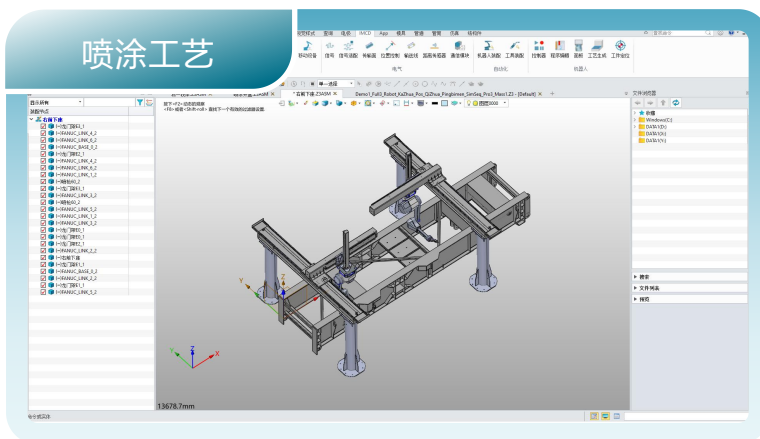
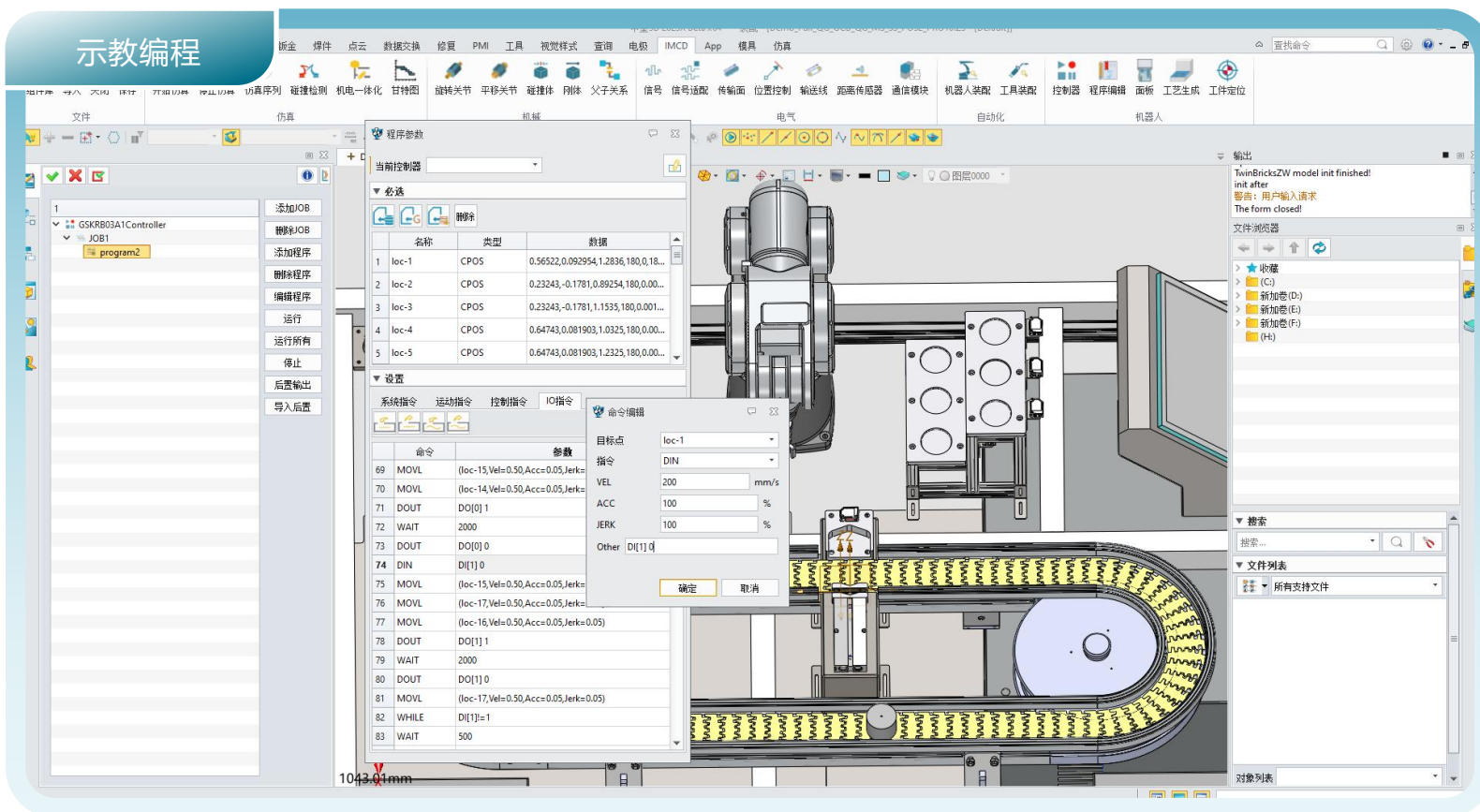
编程验证：

支持机器人程序反编译，可
验证、优化机器人程序



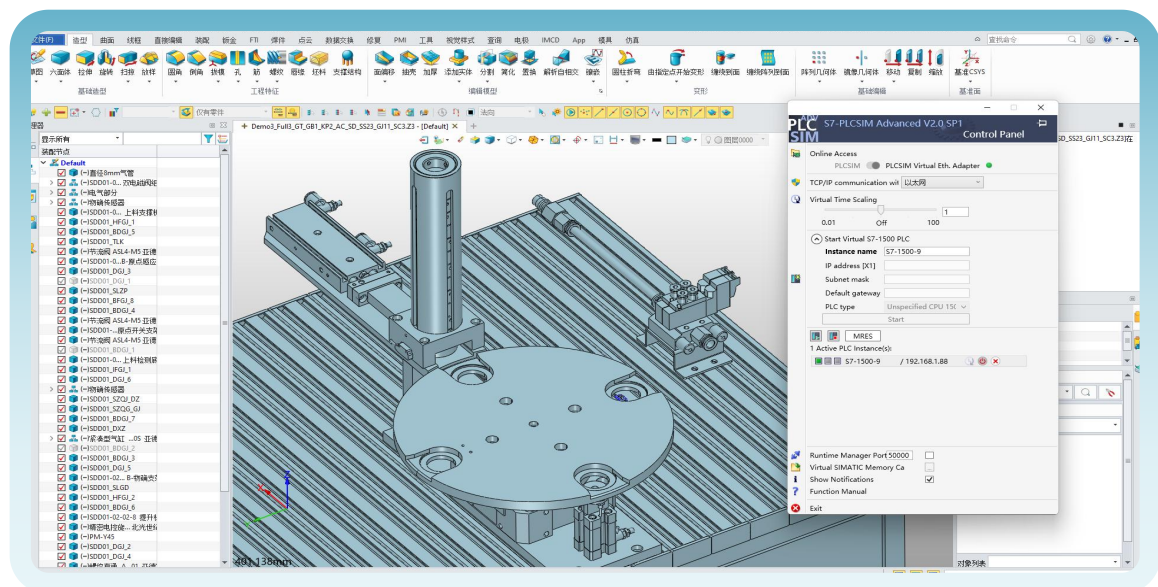
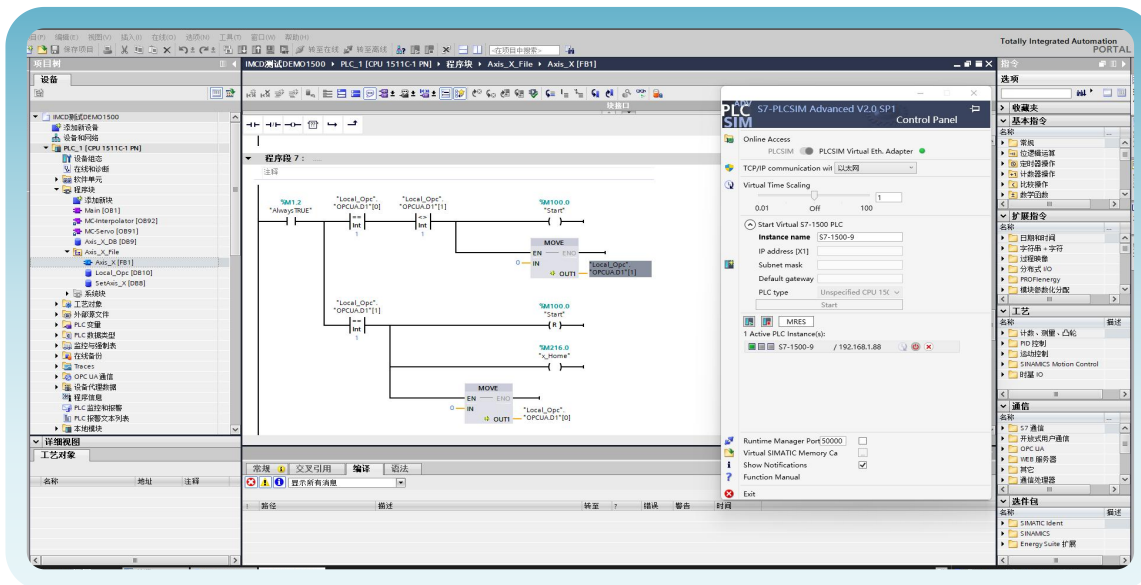
iRobotCAM 产品功能

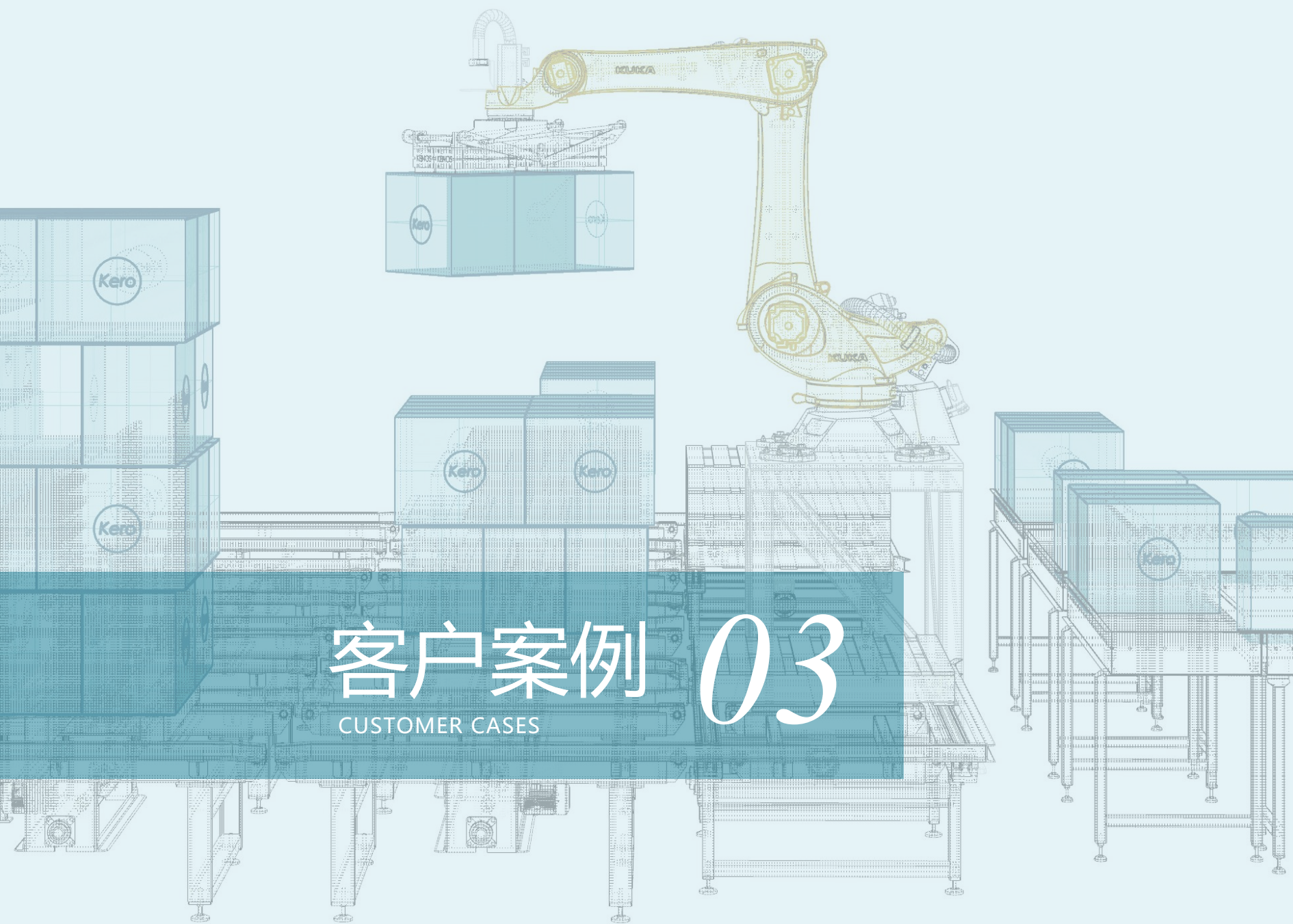
机器人离线编程



iRobotCAM 产品功能

- **机器人虚拟调试** 具备虚拟调试与虚拟监控，可实现虚拟机器人系统工作站与实际机器人系统工作站动作同步；支持多机器IO通信模拟仿真，支持多机器人同步，机器人多轴联动规划。





客户案例 03

CUSTOMER CASES

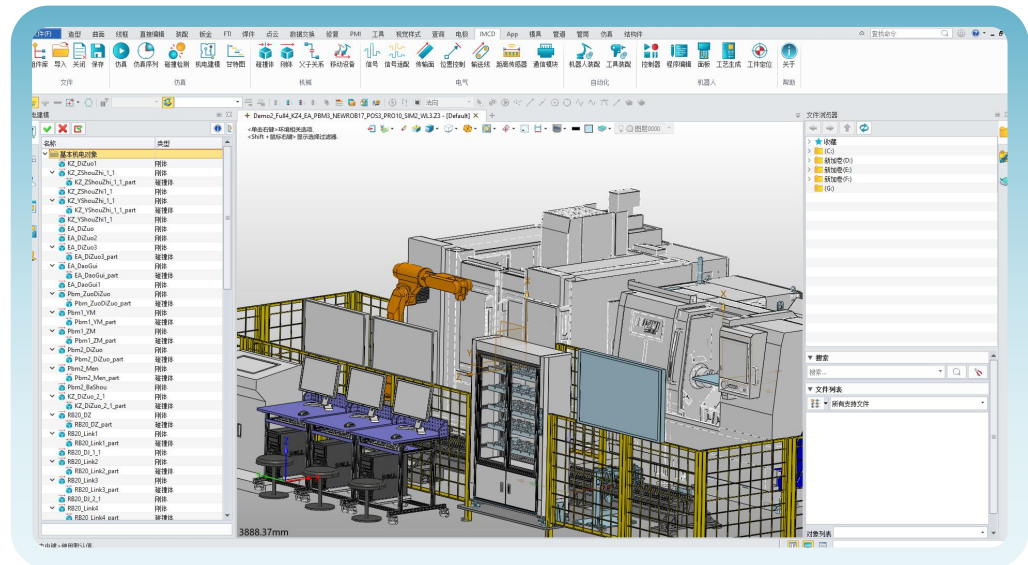
广州数控应用

机电一体化设计与虚拟调试平台 IMCD

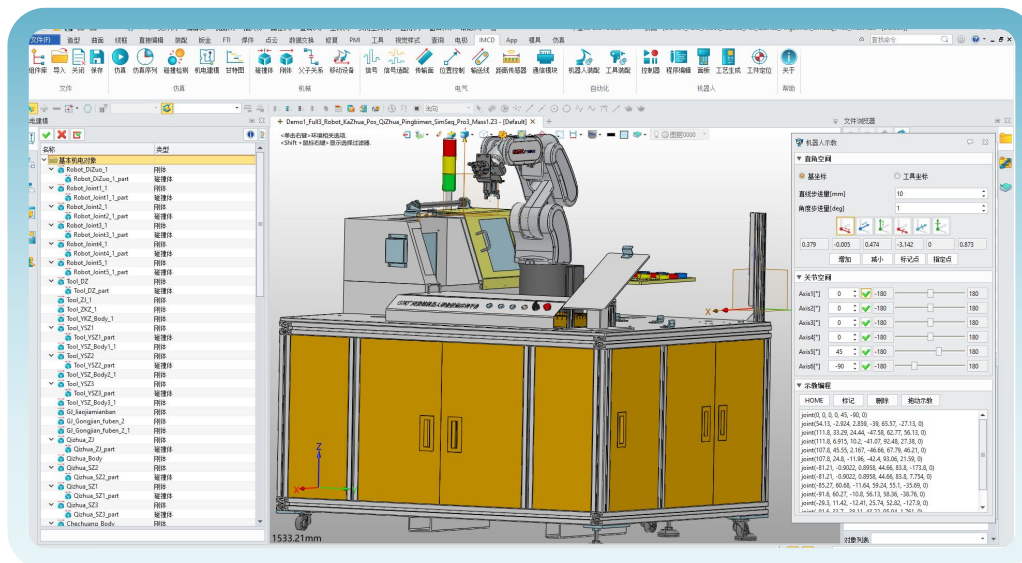
机器人，加工设备（加工中心、
注塑机等）

变位机，传送带，气缸等运动机
构定义及控制

支持传感器建模，具有设备模型
库，可直接调用



机器人示教编程

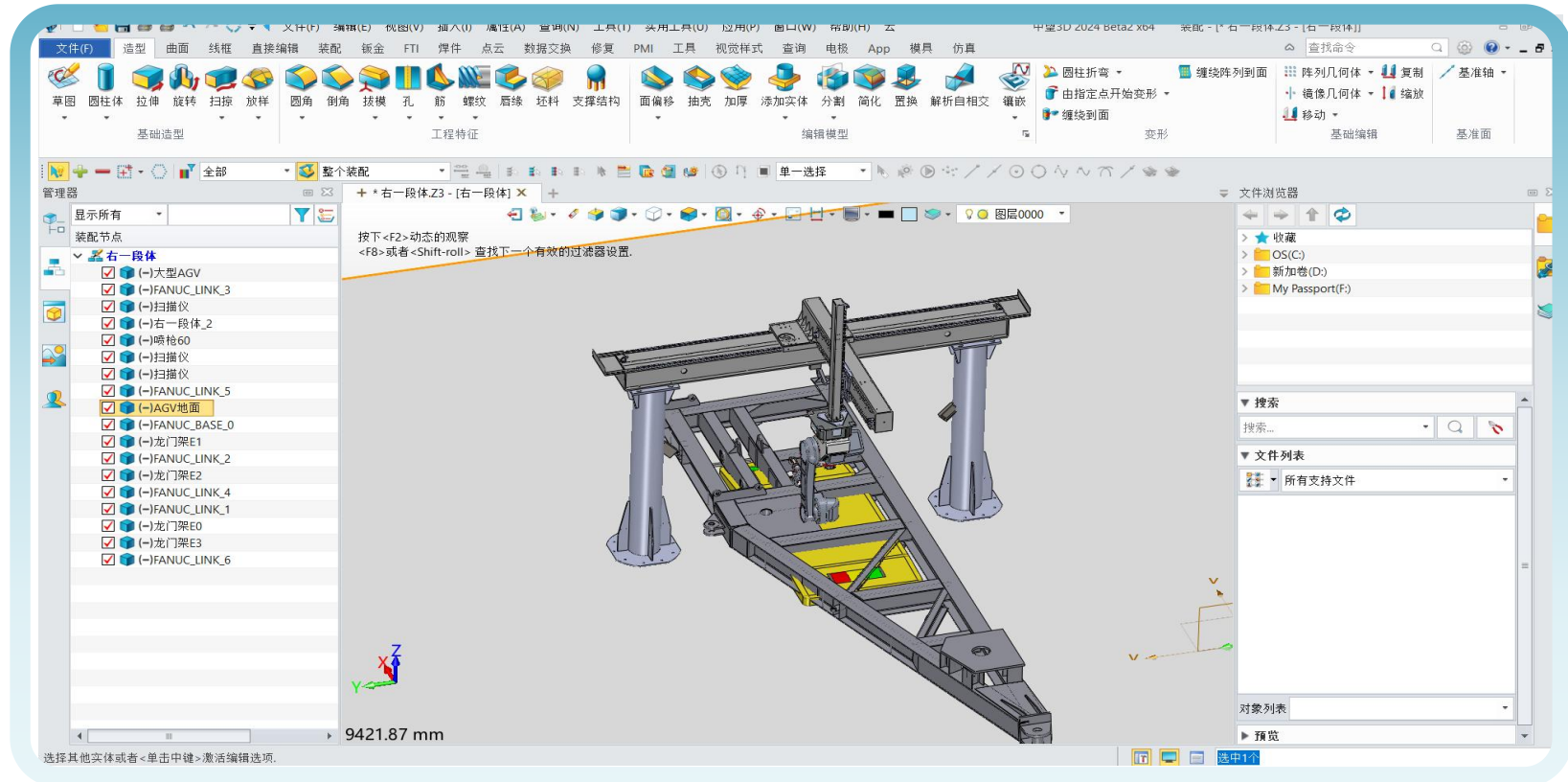
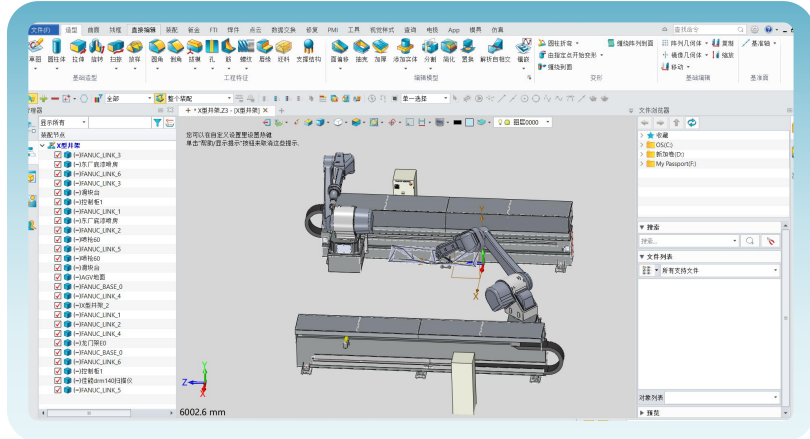
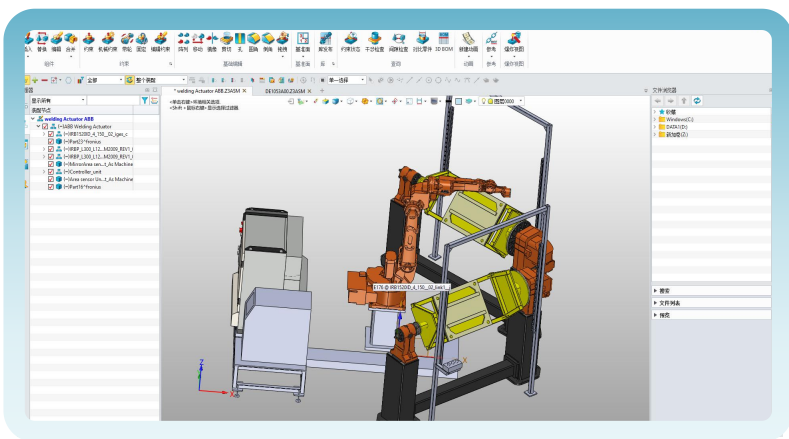


机器人插补算法，包括直线、
圆弧、关节等几种基本的插补
算法

可实现工业机器人多种编程模
式选择，如手持工具、手持工
件模式

重点国企客户应用

■ 焊接喷涂工作站设计 离线编程、虚拟调试一体化应用

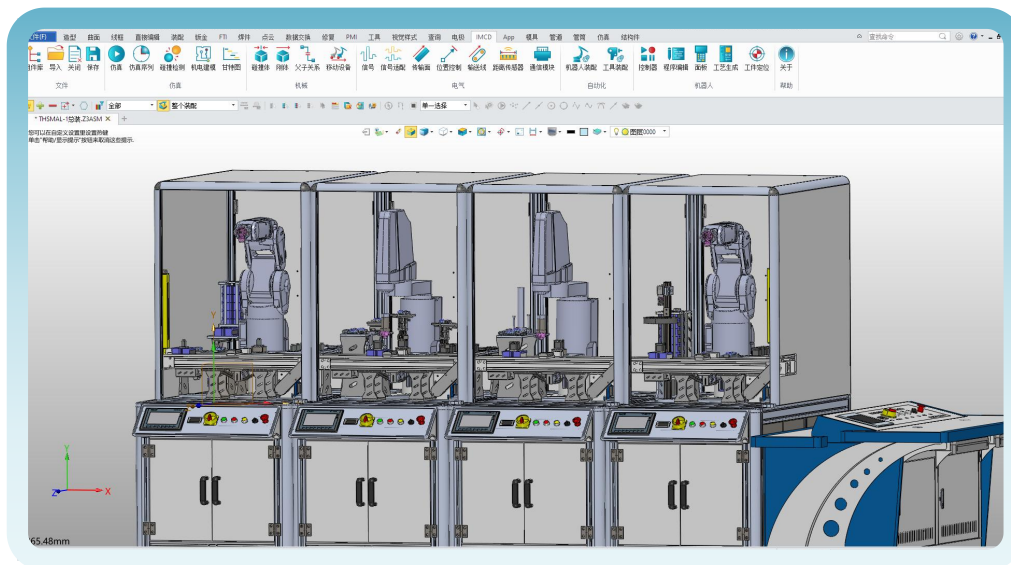


天煌实业应用

电机装配仿真，包含机器人，快换装置，输送线，多种传感器

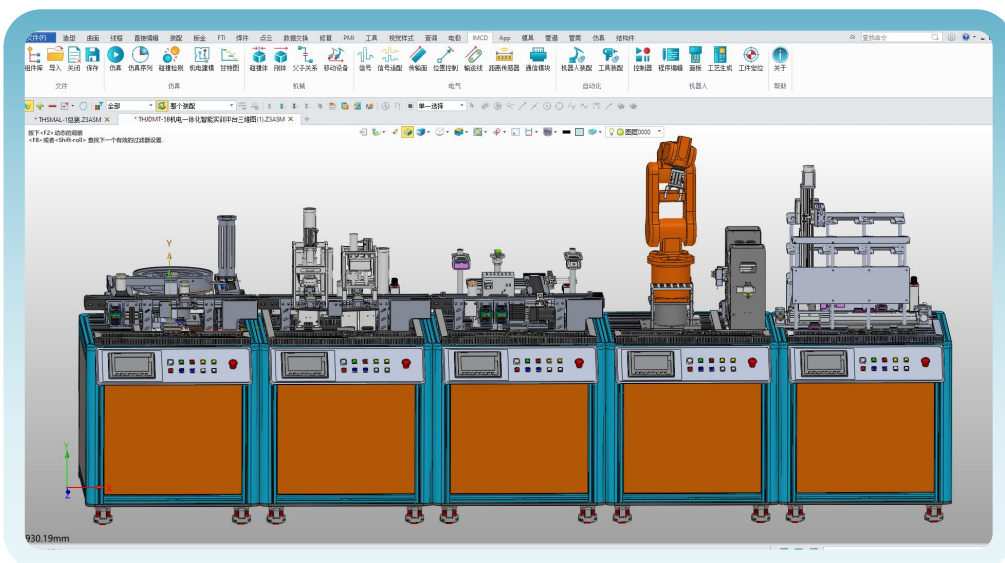
虚实同步仿真，采集产线数据，实现将运动控制器数据，PLC数据映射到仿真系统

支持包含输送线，多机器人，物料系统的系统仿真



物料包装仿真，包括震动盘，多条输送线，机器人，电机驱动，物料装配，物料输送，物料入库

实现产线的数据采集，数据映射，物料以及运动设备的虚实同步，实现设备的软硬件级别的虚拟调试



南京越擎信息科技有限公司 | Nanjing Yueqing Information Technology Co., Ltd

地址

江苏省南京市玄武区中山路268号

邮箱

cooperation@iRobotCAM.com

网址

www.iRobotCAM.com

